

BAB I

PENDAHULUAN

1.1 Latar Belakang

Teknologi yang semakin maju ini secara otomatis mendorong laju produksi menjadi semakin besar pula. Hal tersebut juga sejalan dengan permintaan pasar terhadap hasil produksi yang semakin tinggi pula.

Dalam unit kegiatan produksi beserta prosesnya memerlukan penyokong dalam upaya menjamin kelancaran kegiatan produksi. Penyokong tersebut adalah perangkat peralatan yang mampu untuk memindahkan ataupun mengangkat bahan, material, hasil, atau unit produksi dari suatu tahapan produksi ke tahapan yang lainnya ataupun dari suatu departemen menuju departemen lainnya.

Untuk memenuhi kebutuhan transportasi tersebut dibutuhkan adanya kegiatan pemindahan bahan (*material handling*). Dalam hal ini *Forklift* adalah salah satu alat pemindah bahan yang efektif untuk mengangkat, memindahkan dan menurunkan barang-barang dalam jumlah banyak dari satu lokasi ke lokasi lainnya

Dapat kita bayangkan betapa rumitnya suatu proses produksi tanpa adanya bantuan dari piranti penyokong tersebut, yakni peralatan pengangkat-pengangkut (*material handling*). Peralatan

pengangkat pengangkut tersebut akan sangat membantu manusia dalam menjalankan kegiatan produksinya. Kita dapat menghitung lama waktu yang dapat ditekan atau dihemat dalam melakukan kegiatan mengangkat-mengangkut. Hal ini tentu saja mempengaruhi jumlah nilai nominal (uang) yang mampu kita tekan atau minimalisir untuk melakukan proses produksi yang kurang efisien.

Apabila kita amati secara cermat menurut klasifikasi kerjanya, peran forklift dalam dunia industri menjadi demikian penting dan signifikan untuk dipergunakan sebagai peralatan penyokong proses produksi. Produktivitas dari *forklift* sangat dipengaruhi oleh besarnya daya hidraulik pada komponen *forklift*. Maka dari itu penulis mengambil judul “*Analisa Stabilitas Manuver Forklift LONKING LG 50 DT Pada Beban Maksimum*”

1.2 Rumusan Masalah

Dengan melihat latar belakang yang telah dikemukakan, maka dapat diambil perumusan masalah dalam penulisan tugas akhir ini sebagai berikut:

1. Bagaimana sistem kerja dari komponen-komponen hidraulik *forklift LONKING LG 50 DT*.
2. Bagaimana Stabilitas *forklift* pada beban maksimum 5 ton *forklift LONKING LG 50 DT*.

1.3 Tujuan Penulisan

Adapun tujuan dari penulisan laporan Tugas Akhir ini adalah :

1. Mengetahui sistem hidraulik pada *forklift LONKING LG 50 DT*.
2. Mengetahui stabilitas manuver dengan kapasitas angkat 5 ton pada *forklift LONKING LG 50 DT*.

1.4 Batasan Masalah

Mengingat luasnya permasalahan yang terdapat dalam penelitian maka penulis memberikan batasan masalah agar penyajiannya tidak menyimpang terlalu

1. Komponen-komponen dan mekanisme yang ada pada *forklift LONKING LG 50 DT*.
2. Stabilitas manuver yang dihitung hanyalah pada daya angkat maksimal yang dapat dihasilkan oleh *forklift LONKING LG 50 DT*.

1.5 Sistematika Penulisan

Untuk memudahkan pembaca memahami karya tulis ini, maka penulis membagi karya tulis ini menjadi beberapa bab, diantaranya sebagai berikut penjelasannya :

BAB I PENDAHULUAN

Dalam bab ini berisikan tentang latar belakang, perumusan masalah, tujuan penelitian, batasan masalah, dan sistematika penulisan Tugas Akhir.

BAB II TINJAUAN TEORI

Pada bab ini membahas tentang diagram alir, objek penelitian dan hal hal yang berhubungan dengan penelitian

BAB III LANDASAN TEORI

Dalam bab ini berisikan tentang teori yang berhubungan dengan permasalahan pada penelitian ini.

BAB IV PEMBAHASAN

Dalam bab ini berisikan tentang pembahasan mengenai masalah yang terdapat pada penelitian ini berdasarkan data-data lapangan yang terkait dengan pembahasan.

BAB V KESIMPULAN DAN SARAN

Dalam bab ini berisikan tentang kesimpulan dari masalah yang terdapat pada penelitian ini dan saran.

DAFTAR PUSTAKA

LAMPIRAN